

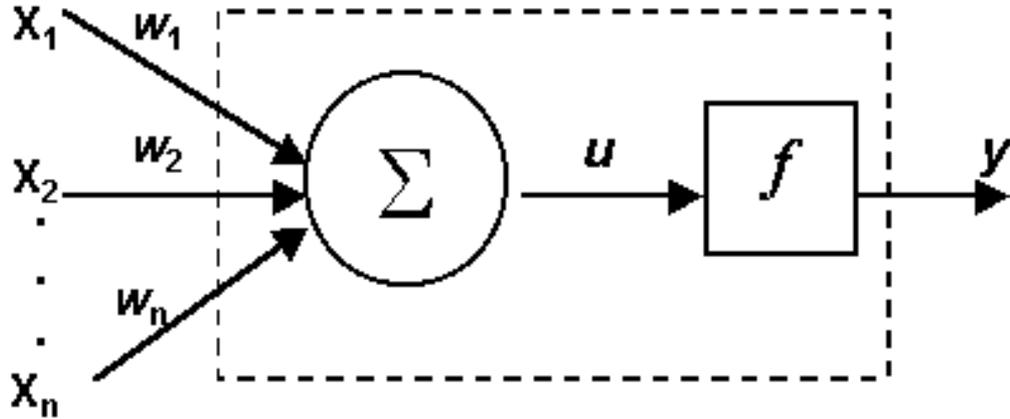
# Лекция 2. Однослойные НС.

Буряк Д.Ю.

к.ф.-м.н

[dyb04@yandex.ru](mailto:dyb04@yandex.ru)

# Структура искусственного нейрона



$$u = \sum_{i=1}^n w_i x_i$$

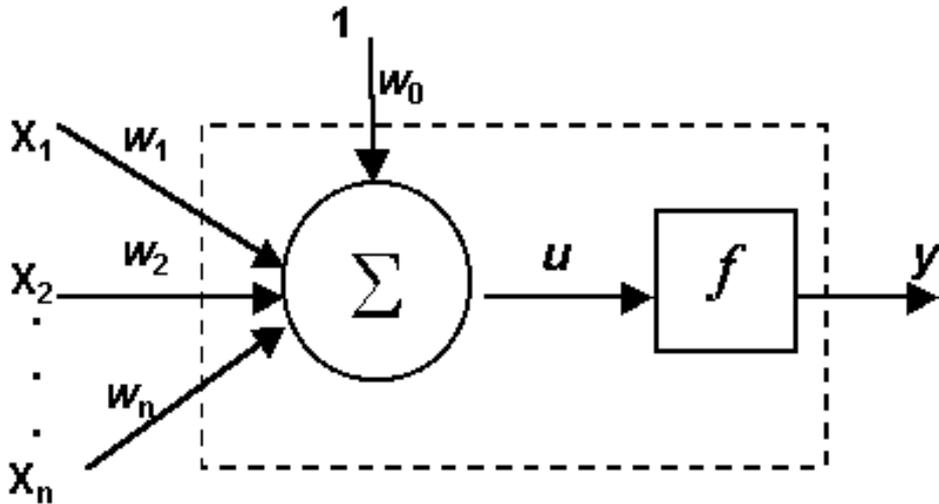
$$u = xW$$

$$y = f(u) = f\left(\sum_{i=1}^n w_i x_i\right)$$

$f(u)$  - активационная функция;  
 $f(u)$  - обычно нелинейная.

# Бинарный нейрон

$$f(u) = \begin{cases} 1, u > T \\ 0, u \leq T \end{cases} \quad \text{- пороговая активационная функция.}$$



$$u = \sum_{i=1}^n w_i x_i + w_0$$

$$y = f(u) = \begin{cases} 1, u > 0 \\ 0, u \leq 0 \end{cases}$$

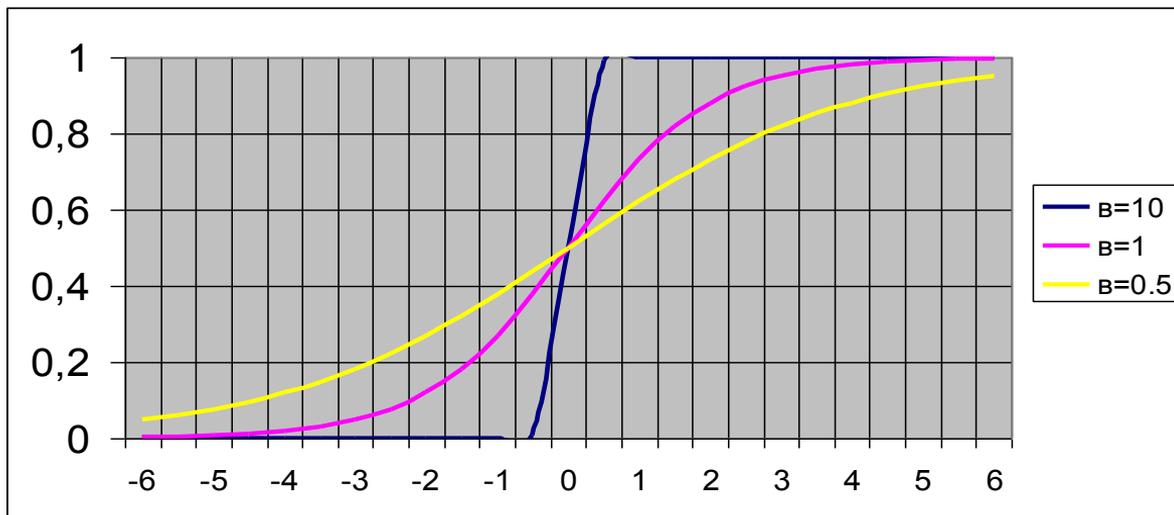
# Функции активации. Сигмоида

Сигмоидальная (S-образная) функция:  $f(u) = \frac{1}{1 + e^{-\beta u}}$



# Функции активации. Сигмоида

Влияние параметра  $\beta$  на форму кривой.

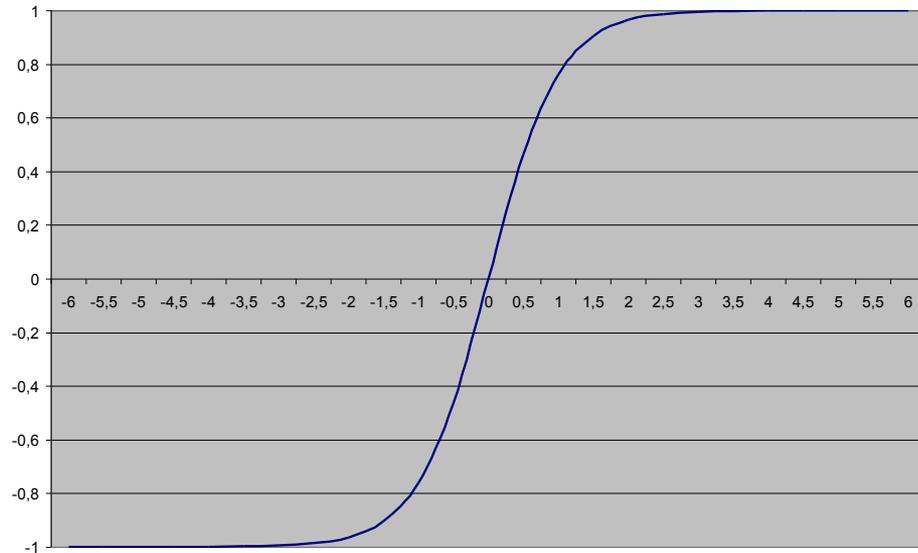


При  $\beta \rightarrow \infty$  сигмоидальная функция превращается в пороговую.

# Функции активации.

## Гиперболический тангенс

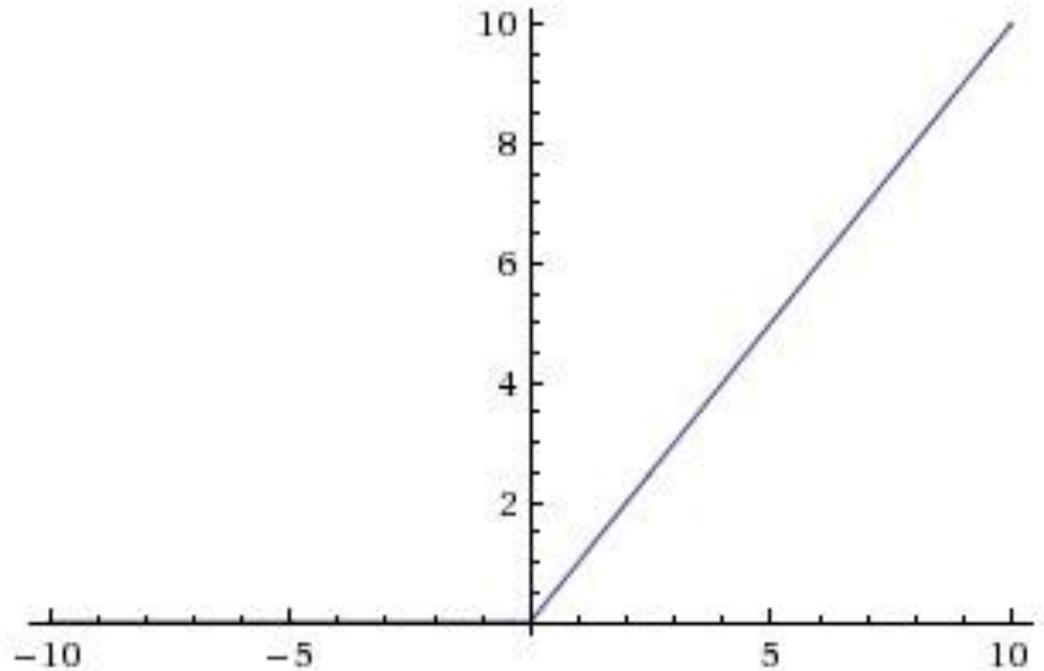
Функция гиперболический тангенс:  $f(u) = th(\beta u) = \frac{e^{\beta u} - e^{-\beta u}}{e^{\beta u} + e^{-\beta u}}$



# Функции активации. ReLU

ReLU – Rectified Linear Unit:

$$f(u) = \max(0, u)$$

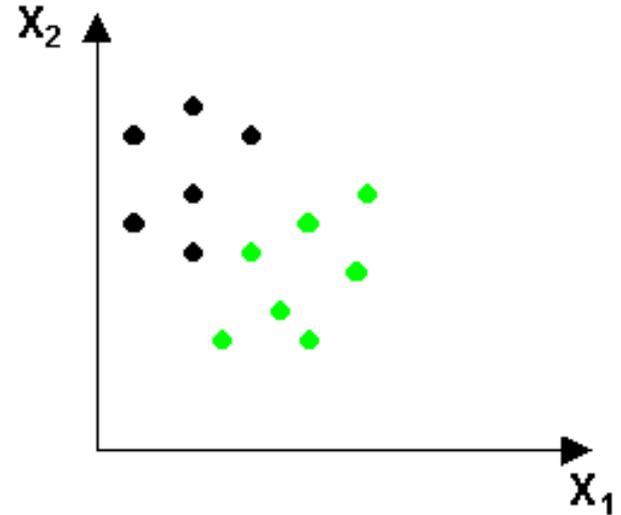


# Задача классификации

Рассмотрим множества точек на плоскости:

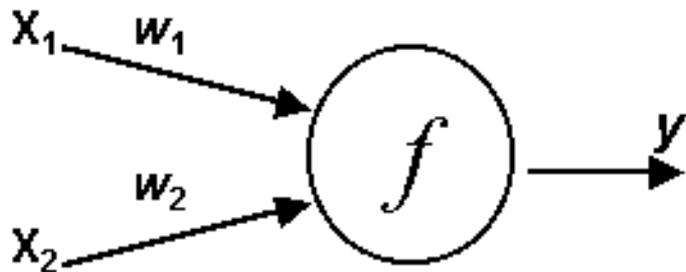
$$S_1 = \{(x_{1i}^1, x_{2i}^1) \mid i = 1, 2, \dots, K_1\}$$

$$S_2 = \{(x_{1j}^2, x_{2j}^2) \mid j = 1, 2, \dots, K_2\}$$



Можно ли построить НС, классифицирующую точки из  $S_1$  и  $S_2$ ?

# Однослойный персептрон



## □ Персептрон

- модель МакКаллока-Питса
- 1 слой
- алгоритм обучения.

$$u = w_1 x_1 + w_2 x_2 + w_0$$

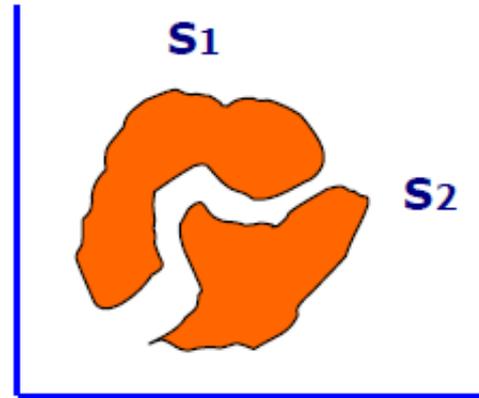
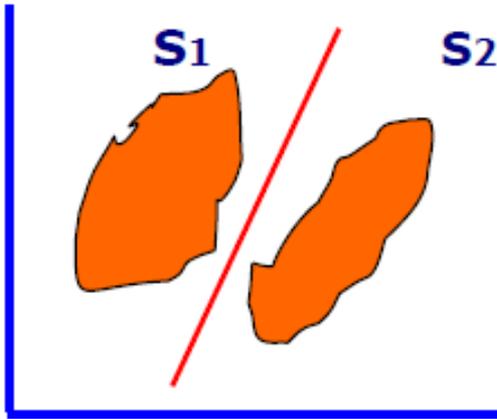
$$y = f(u) = \begin{cases} 1, u > 0 \\ 0, u \leq 0 \end{cases}$$

Знак выражения  $u = w_1 x_1 + w_2 x_2 + w_0$  определяет класс, к которому будет отнесена точка  $(x_1, x_2)$

# Линейная разделимость

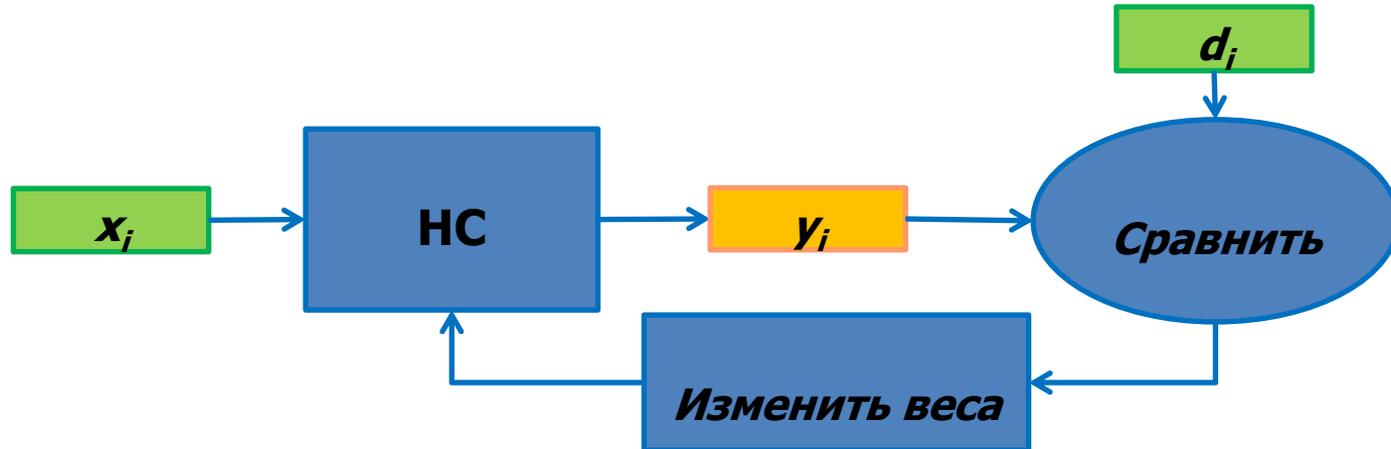
$w_1x_1 + w_2x_2 + w_0 = 0$  - разделяющая прямая.

Однослойная НС позволяет решать задачи классификации, в которых образы линейно разделимы.



# Обучение НС

- ❑ Цель обучения - вычисление весов синаптических связей сети.
- ❑ Обучение проводится на примерах.
- ❑ Обучающая выборка:  $S = \{(x_i, d_i) | i = 1, 2, \dots, N\}$ .  
 $x_i$  – входной вектор;  $d_i$  – выходной вектор.
- ❑ Критерий окончания – суммарная ошибка на всех векторах из  $S$



# Обучение бинарного нейрона

□ Бинарный нейрон

$$u = \sum_{i=1}^n w_i x_i + w_0 \quad y = f(u) = \begin{cases} 1, u > 0 \\ 0, u \leq 0 \end{cases}$$

□ Обучающая выборка:  $(x_i, d_i)$

□ Правило персептрона (обучение с учителем):

1. Если  $y$  совпадает с ожидаемым значением  $d$ , то веса не изменяются.

2. Если  $y=0, d=1$ , то  $w_i(t+1) = w_i(t) + x_i$

3. Если  $y=1, d=0$ , то  $w_i(t+1) = w_i(t) - x_i$

Правило Видроу-Хоффа:  $w_i(t+1) = w_i(t) + \Delta w_i$

$$\Delta w_i = x_i(d - y)$$

# Обучение сигмоидального нейрона

Функция активации:

$$f(u) = \frac{1}{1 + e^{-\beta u}}$$

Принцип обучения - минимизация целевой функции:

$$E = \frac{1}{2} (y - d)^2$$

$d$  - желаемый выход

$y$  - реальный выход

$$y = f(u) = f\left(\sum_{i=1}^n w_i x_i\right)$$

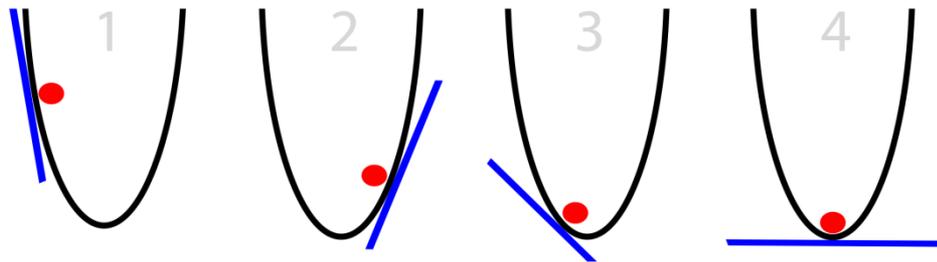
Метод обучения - градиентный спуск.

$$\nabla_i E = \frac{dE}{dw_i} = ex_i \frac{df(u)}{du}$$

$$\delta = e \frac{df(u)}{du} \quad e = (y - d)$$

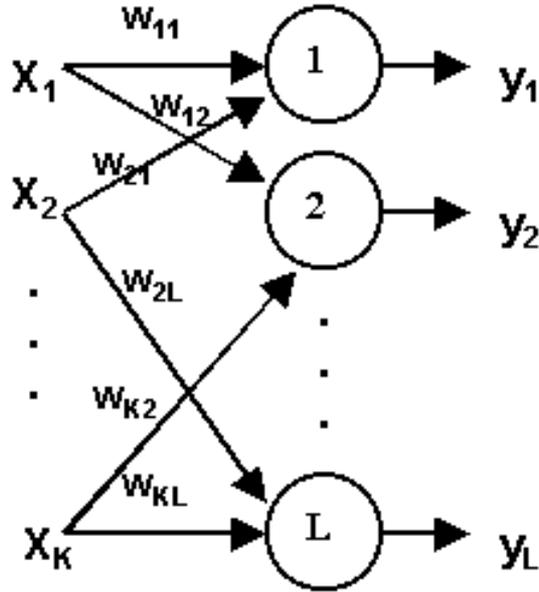
$$w_i(t+1) = w_i(t) - \eta \nabla_i E = w_i(t) - \eta \delta x_i$$

$\eta$  - коэффициент обучения, выбирается из интервала (0,1).



# Обучение сигмоидального нейрона (2)

Обучающая выборка:  $S = \{(X^i, d^i) | i = 1, 2, \dots, N\}$ .



$$E = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^L (y_j^i - d_j^i)^2$$

$$y_j^i = f(u_j^i) = f\left(\sum_m w_{mj} x_m\right)$$

$$\delta_j = e_j \frac{df(u_j)}{du} \quad e_j = (y_j - d_j)$$

$$w_{mj}(t+1) = w_{mj}(t) - \eta \delta_j x_m$$

# Обучение сигмоидального нейрона (3)

## ❑ Особенности сигмоидальных функций

- сигмоида:

$$\frac{df(u)}{du} = \beta f(u)(1 - f(u))$$

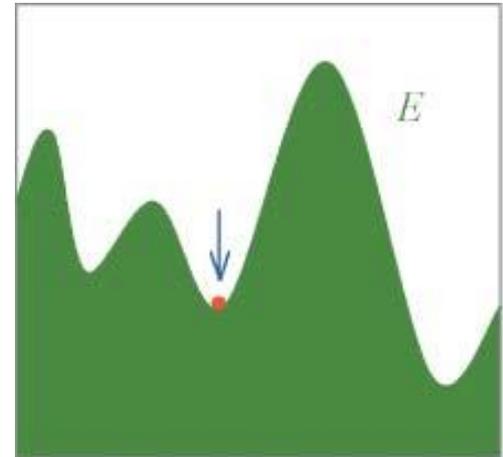
- гиперболический тангенс:

$$\frac{df(u)}{du} = \beta(1 - f^2(u))$$

❑ Проблема градиентного метода - достижение локального минимума.

❑ Модификация градиентного метода обучения:

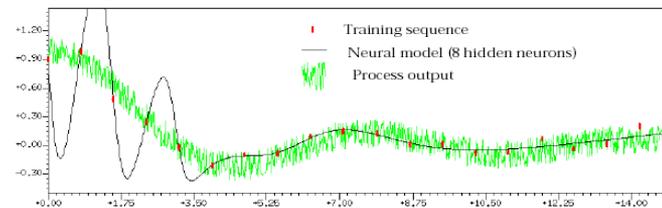
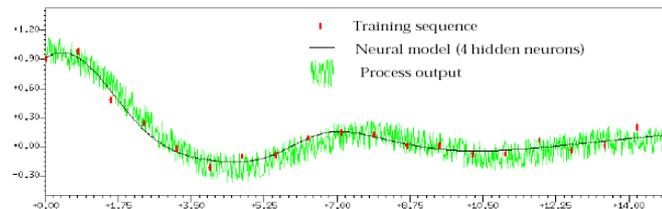
$$w_i(t + 1) = w_i(t) - \eta \delta x_i + \alpha \Delta w_i(t)$$



# Критерии окончания обучения

## Переобучение

- ❑ «Привыкание» к примерам из обучающей выборки
- ❑ Использование подтверждающей выборки
- ❑ Критерии окончания:
  - по количеству проведенных итераций
  - по ошибкам на обучающей и подтверждающей выборках



# Проблемы обучения

- ❑ Выбор алгоритма обучения
  - скорость сходимости
  - качество сходимости
  - вычислительные ресурсы
- ❑ Построение обучающей выборки
  - репрезентативность
  - размер
- ❑ Начальная инициализация весов.
- ❑ Определение момента окончания процесса обучения
  - переобучение